

AVAX SG500 Hızlı Geçiş Turnikesi



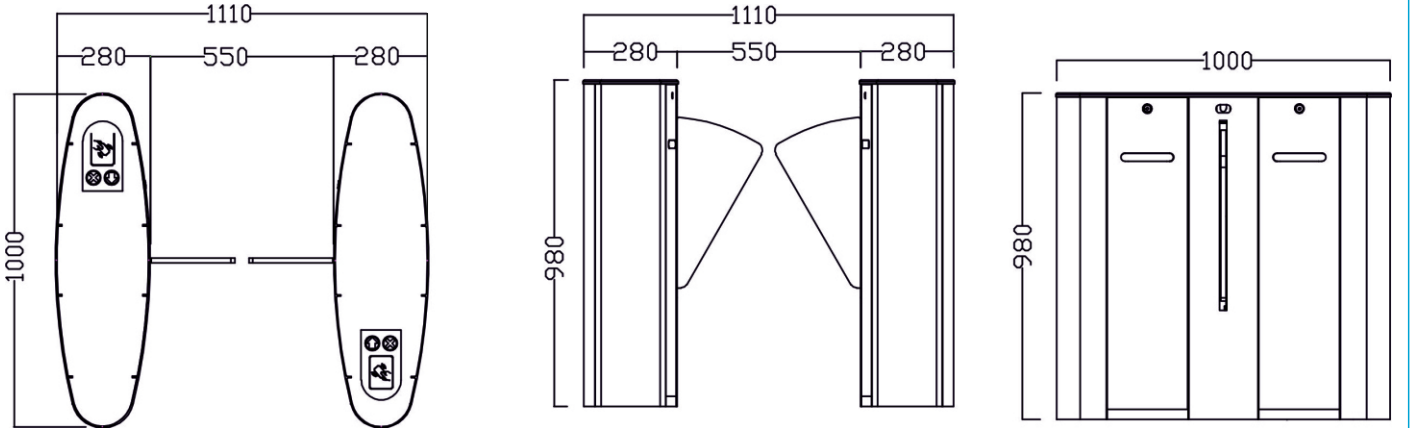
Teknik Özellikleri

Gövde: Turnike Gövdesi paslanmaz 304 çeliktir.
Geçiş genişliği: ≤ 550 mm
Verim Oranı: 35 p/m
Güç kaynağı: 100-240 V/(ac)
Çalışma Voltajı: 24 V/(dc)
Maksimum Güç Tüketimi: 35 watt
Frekans: 50-60 hz
Çalışma Isısı: - 25 ~ + 70 derece
Turnike Kolları Hariç Ölçüler: 1000 mm x 280 mm x 980 mm
Ağırlık: 80 kg.
Çalışa Süresi: 7/24 kesintisiz kullanım için için endüstriyel parçalarla imal edilmiştir.

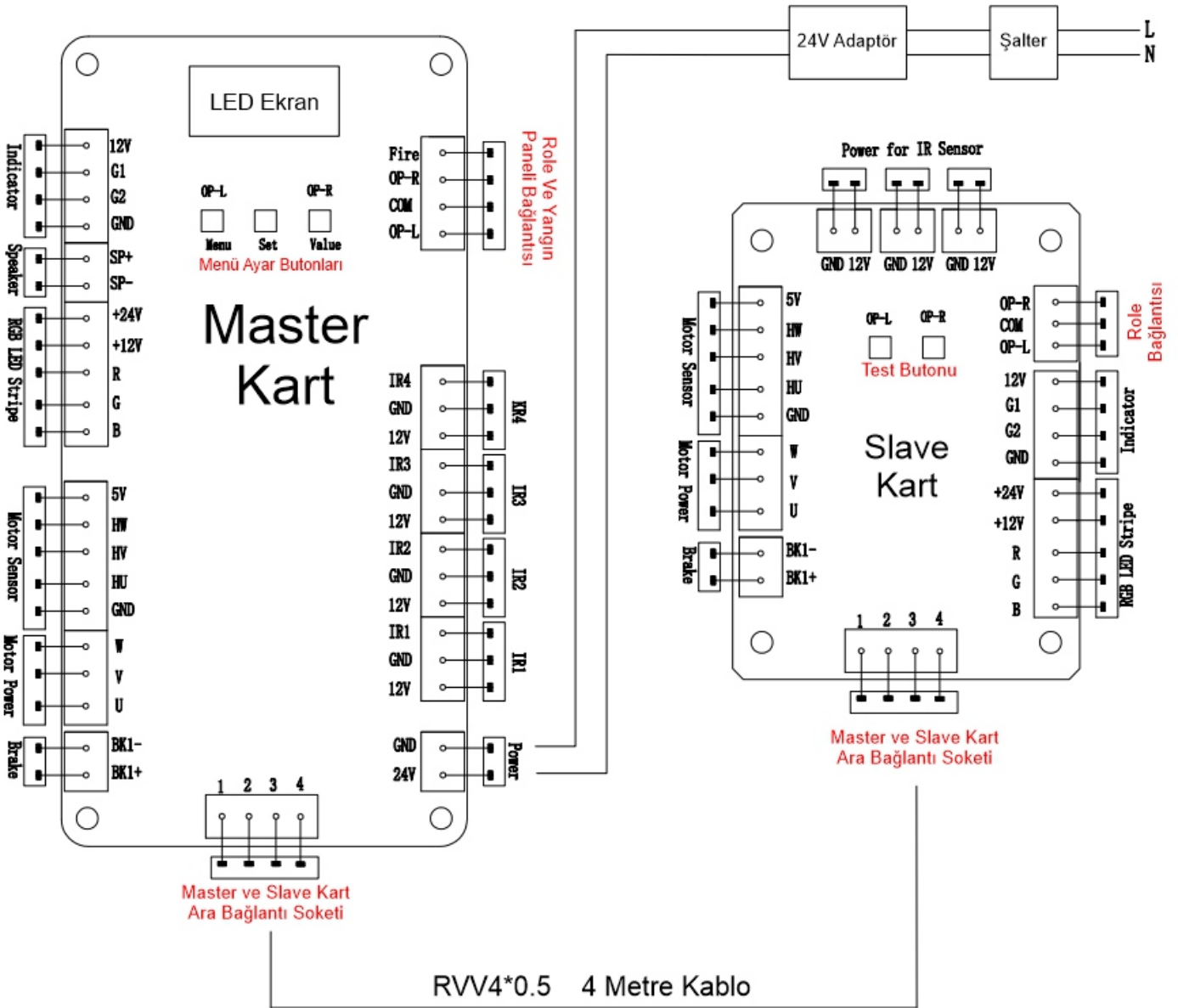
Çalışma Modları

Ayarlanan yönde tek geçiş
İki yönlü tek geçiş
Ayarlanan yönde serbest geçiş
Her zaman serbest veya kilitli

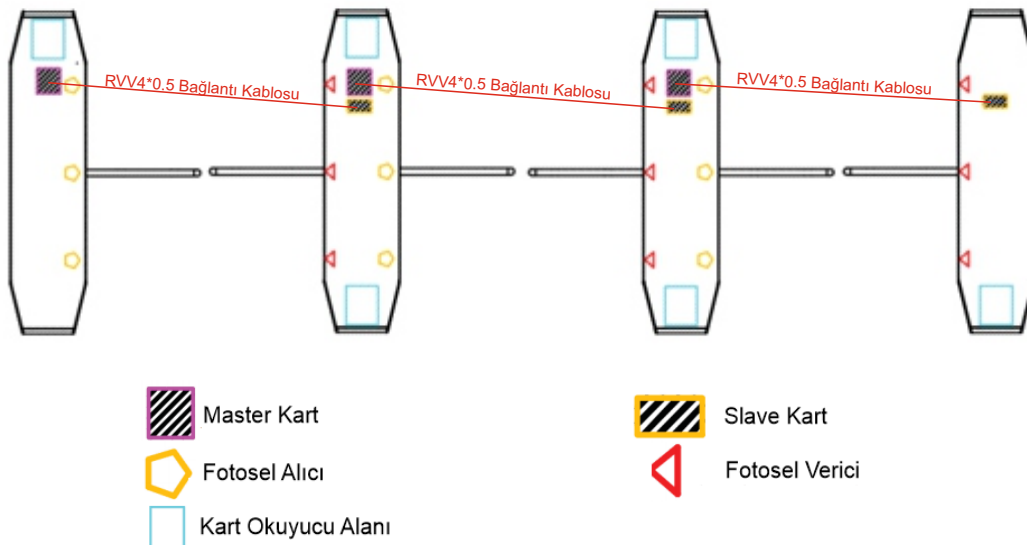
Teknik Çizim



Anakart



Montaj Şeması



Menü Ayarı

Ayar menüsüne girmek için Set tuşuna 3 saniye basılı tutun.
Seçeneklere giriş yapmak için Menü tuşuna basın.
Seçenekleri değiştirmek için Value tuşuna basın.
Değişikliği kaydetmek için Set tuşuna 5 saniye basılı tutun.

Menü	İşlev	Değer aralığı	Varsayılan değer	Fonksiyonun tanımı
0	Cihaz No.	1~99	1	RS485 iletişimi için (isteğe bağlı fonksiyon)
1	Geçiş Türü	1~5	1	1 : Giriş Kartı, Çıkış Kart 2 : Giriş Serbest, Çıkış Kart 3 : Giriş Kartt, Çıkış Serbest 4 : Giriş ve Çıkış Serbest
2	Geçiş Süresi	1~90	8	Saniye cinsinden geçiş olmadığı takdirde kendini kapatma süresi
3	Giriş Karşılama Sesi Ayarı	0~9	0	0 : Teşekkür ederim ; 1 : İçeri gir ; 2 : Hoşçakal ; 3 : Hoş geldiniz ; 4 : Görüşmek üzere ; 5 : İyi günler ; 6 : İyi yolculuklar ; 7 : Lütfen güvenlik kaskınızı takın ; 8 : Başarıyı doğrula 9: Ses komutu kapalı Dil İngilizce veya çince seçilebilir
4	Çıkış Karşılama Sesi Ayarı	0~9	3	Ses seviyesi ayarı
5	Ses Seviyesi	1~9	5	Değer arttıkça hız artar.
6	Master Motor hızı	1~25	13	
7	Slave Motor hızı	1~25	13	
8	Hata Ayıklama Modu	0~2	0	1 : Otomatik Çalıştırma . 2 : Başlatma . (yeniden başlatmanız gerekiyor)
9	Yavaşlama Hızı	1~30	10	Değer yükseldikçe daha erken yavaşlar.
10	Kendini test etme hızı	1~9	3	
11	Trafik modu	0~2	0	0 : Akıcı mod 1 : hafıza fonksiyonu modu 2 : normal mod
12	Kapanma Modu	0~9	2	1 : Son IR tetiklendiğinde kapanır 2 : Son IR'yi geçtikten sonra kapatın 3~9 : Son IR'yi geçtikten sonra n-2 saniye sonra kapatın
13	Motor sayısı	0~1	0	0 : Çift Motor 1 : Tek Motor
14	Dil	0~1	0	0 : Çince ; 1 : İngilizce
15	Direnç Geri Tepmesi	0~1	1	0 : HAYIR 1 : Evet (Kapanırken arada engel olursa geri açma)
16	Direnç Geri Tepme hassasiyeti	1~9	5	Değer yükseldikçe hassasiyet artar
17	Kaçak Geçiş	0~1	1	0 : Sadece Alarm 1 : Bariyeri kapatın
18	Cihaz Türü	0~3	0	0 : Salıncak bariyeri 1 : Süpermarket salıncak bariyeri 2 : Kanatlı bariyer , 3 : Sadece bir yöne açılan salıncak bariyeri
19	Güç kapalı seti	0~2	2	0 : Giriş yönüne açık 1 : Çıkış yönüne açık 2 : Sistem karar verir
20	İtme sırasında motor kuvveti	1~9	5	Değer arttıkça motor direnci artar
21	Kaçak Geçiş Sesi	0~2	1	0 : Ses yok 1 : Sahte Giriş ses etkinleştirilmesi
22	IR yeniden tetikleme gecikmesi	1~9	6	Zaman = n *20 ms
23	Motor yönü	1~4	1	1 : Master+ , Slave- ; 2 : Master- , Slave+ ; 3 : Master+ , Slave+ ; 4 : Master- , Slave- ;
24	Debriyaj Seti	0~1	0	0 : Otomatik ayar , 1 : Debriyaj yok 2: Debriyajlı 3: Debriyaj normal kilidi
25	Motor salonu tipi	0~2	0	0 : Otomatik ayar , 1 : Ana + 120 derece , Bağımlı + 120 derece 2 : Ana-120 derece , Bağımlı-120 derece 3: Ana + 120 derece , Bağımlı-120 derece 4: Ana-120 derece , Bağımlı + 120 derece
26	Giriş filtresi	1~9	3	n*10ms (varsayılan 30ms)
27	Kırpışma önleyici IR önceliği	0~1	0	0 : Hızlı geçiş için önce açık sinyal ; 1 : Güvenlik için öncelikle anti-klip IR
28	Arkadan Yaklaşma Alarmı	0~2	0	0 : Hayır ; 1 : Sadece Alarm ; 2 : Alarm ver ve bariyeri kapat
29	Sapma Eşiği	0~9	2	Anahtar daha yüksek, izin verilen sapma daha yüksek
30	Serbest modda Anti-klip IR	0~1	1	0 : Anti-klip IR tetiklenmiyor Serbest geçiş 1 : Anti-klip IR tetikleyici Serbest geçiş